



IntelliDrive 77 100

Multiprotocolo decodificador con regulación de carga

Características 77 100

- Decodificador multiprotocolo regulado para DCC (conforme a NMRA) y Motorola
- Adecuado para motores de inducido DC y Bell
- Hasta 1,8 A de corriente constante, picos de 3A
- Funcionamiento silencioso del motor con control de motor de 18,75 KHz
- 14, 27, 28, 128 pasos de velocidad, según formato de datos
- Direcciones cortas (1-127) y largas (128-9999)
- Velocidad mínima, máxima y media ajustable
- Curva de velocidad adicional para el modo de paso de 28 velocidades
- Programación de línea principal (DCC)
- Modo de cierre (velocidad media) conmutable por f3
- Inercia de arranque y freno conmutable
- Luces regulables, dependientes de la dirección
- 5 salidas de funciones especiales, regulables y controladas por tiempo
- Mapeo de funciones
- Dependencia de dirección y también conmutación temporizada de salida A1 a A5
- Tráfico de lanzadera y parada intermedia o INDUSI a través de interruptor de láminas de locomotora e imán de vía
- Con interfaz SUSI para conectar módulos de sonido u otros módulos para controlar funciones auxiliares
- Reacciona a una señal de freno compatible con DCC o secciones de freno con alimentación de CC
- Protección contra sobrecalentamiento
- Todas las salidas están protegidas contra cortocircuitos.
- Funcionamiento convencional de CC o CA con conmutación automática
- Todos los CV's son programables con dispositivos Digitales en formato DCC y Motorola
- Memoria flash actualizable

Descripción

El decodificador de locomotoras 77 100 es un decodificador multiprotocolo eficiente para trenes a gran escala. Se puede utilizar en sistemas DCC y Motorola Digital y también funciona en modo analógico con CC o CA y cambio de sentido de marcha mediante pulsos de alta tensión (sistema Märklin).

El decodificador funciona con una frecuencia de 18,75 kHz y no solo es adecuado para motores de CC, sino también para motores de campana (por ejemplo, Faulhaber, Maxon, Escap) hasta una potencia continua de 3A. Se tolera bien la corriente de conexión más alta a corto plazo.

Las características del motor se configuran ya sea por medio de las velocidades mínima, media y máxima o por diferentes CV para las velocidades individuales. El control de carga se puede adaptar individualmente a diferentes motores de locomotoras configurando estos parámetros de control.

El decodificador tiene dos direcciones de viaje de salidas de iluminación dependientes, así como cinco salidas de funciones especiales adicionales. Las teclas de función f3 y f4 se pueden usar para cambiar un modo de maniobra con rango de operación de baja velocidad extendido y la inercia de arranque/frenado. La asignación de las tareas de conmutación, como iluminación, salidas de funciones especiales, modo de maniobra e inercia de arranque/freno ajustable, se puede asignar libremente a las teclas de función del centro digital (Mapeo de funciones).

Todos los CV son programables con los controladores Intellibox, DCC y Märklin.

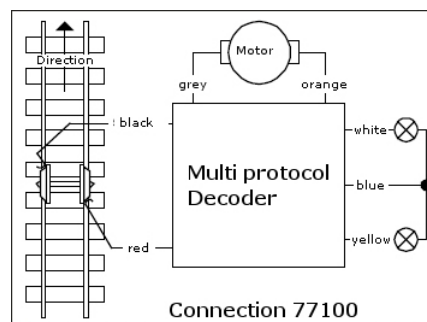
En la condición de fábrica, el decodificador reconoce automáticamente los formatos de datos DCC y Motorola, así como la alimentación analógica de CC o CA. El modo de operación deseado también se puede especificar manualmente.

Instalación del decodificador Locomotora 77 100

Conexión del motor

Conecte el terminal 1 al colector de energía de la rueda derecha y el terminal 2 al colector de energía de la rueda izquierda. El motor está conectado al terminal 8 y al terminal 9 del decodificador.

Pruebe si la dirección de conducción es correcta. De lo contrario, se deben cambiar las conexiones al motor.



Conexión de las luces y funciones especiales

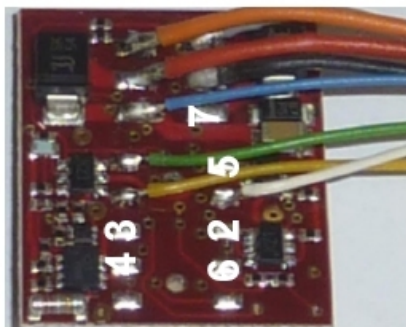
Conecte la luz delantera al cable blanco y la luz trasera al cable amarillo. El segundo polo de cada luz se conecta al cable azul (+20V) o al chasis de la locomotora (tierra). Si no se utiliza el cable azul, debe aislarse.

Nota: Si la dirección de la locomotora no corresponde a la dirección indicada en su

controlador entonces también podría cambiar la dirección con CV 29 Bit 0.

Las funciones especiales adicionales como generador de humo, acoplamiento Telex o iluminación de la caja de fuego se pueden conectar a A1 a A5. El cable de retorno está conectado al cable azul (+20) o al chasis de la locomotora.

red - Wheel set +
black - Wheel set -
orange - Motor 1
grey - Motor 2
yellow - Rear light
white - front light
blue - +20V



green - A1
2 - A2
3 - A3
4 - A4
5 - A5
6 - Sensor
7 - GND

Montaje del decodificador en la locomotora

Use las correas de montaje a los lados para sujetar el decodificador en el vehículo con tornillos. Si no se necesitan las correas de montaje, se pueden romper con cuidado en la sección de ruptura con la ayuda de unos alicates de punta plana.

Puesta en marcha

Examine la instalación correcta con un probador de continuidad o un ohmímetro. ¡Asegúrese de que la unidad esté colocada en el vehículo donde no se pueda desarrollar una conexión conductora! Asegúrese de que, incluso después de volver a montar la locomotora, no se produzcan cortocircuitos debido a cables atascados.

**Un cortocircuito en la zona del motor, la iluminación, el pick-up y los contactos de las ruedas.
puede destruir los componentes y la electrónica de la locomotora!**

Operación digital y analógica

En diseños digitales, el decodificador se puede controlar en formato de datos Motorola o DCC. Operación Para el DCC Se preestablecen 28 pasos de velocidad.

Si el decodificador se utiliza en diseños convencionales, se puede controlar con un controlador de CC o de CA (sistema Märklin). Todos los modos de funcionamiento son reconocidos automáticamente por el decodificador.

Maapeo de funciones

Las salidas A1 – A4 están configuradas con las CV 33-38. Con cada uno de los CV 33-38 una tecla de función f0 a f4 o se pueden asignar una serie de tareas de conmutación, en las que se establecen una serie de bits en el CV. Si, por ejemplo, la tecla de función especial f4 cambia el modo de maniobra, inicia/detiene la inercia y la salida A4, entonces CV38 debe tener el valor 224, es decir, los bits 5, 6 y 7 deben establecerse en 1.

El número de función para la salida A5 se puede ingresar directamente en CV109. Además, es posible configurar la salida A5 para que se pueda encender cuando la locomotora esté en marcha, independientemente de las teclas de función. Para esta función, CV109 debe establecerse en un valor de 30. Luego, las salidas pueden hacerse dependientes de la dirección y controladas por tiempo.

Salidas dependientes de la dirección de viaje A1 – A5

Si una o varias de las salidas A1-A5 están conectadas solo en una dirección de conducción, entonces todas las salidas especiales pueden desactivarse por separado para la dirección de conducción hacia adelante o hacia atrás. Usando los bits individuales de CV96, todas las salidas pueden desconectarse individualmente para la dirección de avance. Del mismo modo, las funciones especiales se pueden desactivar en la dirección hacia atrás usando CV97.

Activar limitación para salidas A1 – A5

Si una o varias de las salidas A1-A5 se van a encender solo por una duración limitada, entonces cada función especial puede tener un tiempo de encendido limitado por separado usando CV98. Cada bit de la CV98 activa el temporizador para una de las salidas A1 – A5. El tiempo máximo de encendido se puede especificar en CV99 (para todas las funciones especiales). El valor programado es la duración máxima del ciclo en segundos. Si la limitación de encendido está activada, la salida de función correspondiente se apaga después de que expire el tiempo en CV99, incluso si todavía está encendida en el controlador digital. Esta función se puede utilizar, por ejemplo, para acoplamientos eléctricos.

Atenuación de las salidas de funciones especiales A1 – A5

Las salidas A1 – A5 se pueden regular independientemente de las salidas de luz. La regulación se configura en la CV 113 (0=off, 63=100%).

La CV 112 determina cuál de las salidas de función A1 – A5 debe atenuarse. Los Bits individuales en CV 112 configuran las salidas de función. Bit 0=1, A1 se atenúa, ... Bit 5=1, A5 se atenúa.

Salidas A1 - A5 en Funcionamiento Analógico

El estado de las salidas A1 - A5 para operaciones analógicas está determinado por la CV 13. Cada Bit en la CV 13 corresponde al estado de una salida (1=encendido o 0=apagado).

Carga de las salidas de funciones especiales A1 – A5

La carga de las salidas de funciones especiales varía. Las salidas de luz y las salidas A1, A2 y A5 pueden tener una carga de 400mA. Las salidas A3 y A4 se pueden cargar con 700 mA, por lo que se pueden conectar elementos como generadores de humo a estas salidas.

Regulación de carga del motor

La regulación de la carga del motor a la locomotora se ajusta mediante las CV's 53 a 58.

Procedimiento:

1. Establezca CV53 en 255. Pruebe la conducción de la locomotora y reduzca el valor de CV53 hasta que la locomotora funcione sin problemas. (Nota: use solo valores mayores de 70)
2. Si la locomotora funciona con sacudidas en el paso de velocidad más bajo, se debe aumentar CV58.
3. Si la locomotora no funciona en el paso de velocidad 1, se debe aumentar CV56, hasta que la locomotora funcione muy lentamente.
4. Si las transiciones de parada de velocidad a paso de velocidad son demasiado bruscas a velocidades más bajas, entonces CV57 debe aumentarse a aprox. 20
5. Si CV57 tiene un valor superior a 1 y la locomotora tarda demasiado en arrancar, entonces se debe aumentar CV55, hasta que la locomotora arranque lo suficientemente rápido y sin problemas.

Todos los valores deben determinarse experimentalmente mediante pruebas de funcionamiento y posiblemente serán diferentes para cada vehículo.

INDUSI

Si CV62 se establece en 1, el decodificador operará en modo INDUSI. Para poder utilizar esta función, se debe conectar un interruptor de láminas entre los terminales 3 y 4. El interruptor de láminas se coloca debajo de la locomotora, sobre el centro de la vía, y no debe estar cubierto por otras partes metálicas. En la vía, los electroimanes están montados en el centro de tal manera que pueden cerrar este interruptor de láminas.

Un imán de pista eléctrica se adjunta después de una señal de parada. Cuando la señal muestra STOP, el electroimán debe estar energizado. Si la locomotora sobrepasa la señal de parada y alcanza los electroimanes activos, la locomotora implementa el frenado de emergencia. Se pueden utilizar electroimanes como los del sistema Faller Car.

Sección de frenado

La función de sección de frenado está activa cuando CV 62 tiene un valor de 2. En este caso, el decodificador aplica los frenos con la inercia de frenado configurada y se detiene tan pronto como se pasa por encima de un imán de vía. Si se activa la secuencia de frenado y el vehículo pasa por encima de un segundo imán, el freno de emergencia (INDUSI) lo detiene. Una vez detenido, el vehículo se puede arrancar de dos maneras: 1. La velocidad en el controlador se vuelve a poner a cero y luego al paso de velocidad deseado. 2. Cuando está parado, el interruptor de láminas se cierra y se abre una vez más. Para ello, la conexión 6 debe estar conectada a una salida de función A1 – A5. El vehículo volverá a arrancar cuando esa salida se apague y se vuelva a encender.

Tren lanzadera-/Operación de parada

Si se configura CV62 con un valor mayor o igual a 3, el decodificador operará en modo tren lanzadera y/o modo 'parada'. Para poder utilizar esta función, se debe conectar un interruptor de láminas entre los terminales 6 y 7. El interruptor de láminas se coloca debajo de la locomotora, sobre el centro de la vía, y no debe estar cubierto por otras partes metálicas. En el centro de la vía, los imanes están unidos de tal manera que pueden activar el interruptor de láminas debajo de la locomotora.

Si la locomotora con el contacto de láminas pasa sobre un imán de vía, la locomotora se detiene automáticamente sin cambios en el pupitre de conducción y, después de un tiempo seleccionable, vuelve a ponerse en marcha. La inercia de arranque y frenado de la locomotora se puede ajustar con CV3 y 4. Si la locomotora pasa sobre dos imanes de vía en breve sucesión, aprox. Con una separación de 5 a 10 cm, la locomotora se detiene durante un tiempo seleccionable, sin cambios en el pupitre de conducción, y se pone en marcha automáticamente en sentido contrario. Si durante esta fase automática (frenando, deteniendo o arrancando) el controlador cambia la dirección o la velocidad de conducción, la fase automática finaliza y la locomotora avanza de acuerdo con la operación establecida por el controlador. El tiempo de parada lo establece la CV62. El valor programado corresponde a la mitad del tiempo de parada (p. ej.

Nota: Si la función automática va a ser ajustable, entonces el interruptor de láminas debe conectarse entre el terminal 4 y la salida de función A1 a A5. La función automática se puede activar y desactivar mediante las teclas de función asignadas.

Inercia de arranque/frenado

Si la Inercia de Arranque/Frenado es desactivada por una función especial o una parada de emergencia desde el centro o la función INDUSI, entonces el decodificador usa la inercia configurada en CV 103 y CV 104.

Transmisor LISSY 68 400

Si la CV 115 se programa con un valor mayor que 0 (1-4), entonces se puede conectar un transmisor LISSY 68 400 a la interfaz SUSI del decodificador. El valor introducido (1-4) es también la categoría del tren LISSY. Entonces no es posible operar un módulo de sonido.

Funcionamiento del decodificador con un controlador digital LGB

Para que el decodificador pueda funcionar correctamente con un centro digital LGB se deben cambiar las siguientes CV's:

CV 29 = 4 (14 pasos de velocidad, cambio automático en diseños analógicos) CV

49 = 2 (control de función especial f1-f8 con un controlador LGB)

Conexión de un circuito de sonido auxiliar LGB para control de funciones especiales

Si se va a conectar un circuito auxiliar LGB original al decodificador, entonces la entrada de control del circuito auxiliar debe conectarse con el terminal 11 (salida A1). Para que el decodificador emita las señales de control necesarias en la salida A1, el bit 2 de la CV 49 debe establecerse en 1. La salida de función especial A1 ya no se puede utilizar para otras tareas.

Programación

Las variables de configuración (CV) forman la base de todas las operaciones posibles del decodificador de acuerdo con el estándar DCC. El decodificador se puede programar con los controladores Intellibox, DCC y Motorola.

Programación con la Intellibox

Recomendamos, independientemente del formato de datos que eventualmente se utilice, que el decodificador se programe utilizando el menú para decodificadores DCC.

El Intellibox admite la programación DCC con un menú de entrada fácil de usar. No es necesario calcular laboriosamente las direcciones largas, ya que se pueden ingresar directamente. El Intellibox calcula los valores para CV 17 y CV 18 automáticamente.

Para obtener instrucciones precisas, lea el capítulo correspondiente en el manual de Intellibox.

Programación con dispositivos DCC

Utilice el menú de programación de su controlador DCC para seleccionar y programar las CV's de los decodificadores por registro, CV directamente o programación en modo página. Con un controlador DCC también es posible programar el decodificador utilizando la programación de la línea principal. Para conocer el procedimiento exacto, consulte el manual del controlador.

Programación de direcciones largas sin menú de programación

Si la programación se va a realizar con controladores que no admiten la programación con un menú de entrada, se deben calcular los valores para CV 17 y CV 18. Aquí hay una guía para la programación de la dirección 2000.

- Divida la dirección por 256 ($2000/256 = 7$ restantes de 208).
- Tome el resultado entero (7) y agregue 192
- Programe el resultado (199) en CV 17
- Programe el resto (208) en CV 18
- Importante: Configure el bit 5 de la CV 29 a 1, para que el decodificador use la dirección larga.

Valores para calcular el valor CV

Los CV 29 y 49 se pueden usar para configurar el decodificador en diferentes modos.

El valor a programar se calcula utilizando el CV y sumando los valores de las funciones deseadas.

Ejemplo

Dirección de conducción normal valor = 0
28 pasos de velocidad valor = 2
Cambio analógico/digital automático valor = 4
Pasos de velocidad usando CV 2, 5, 6 valor = 0
Dirección corta valor = 0

La suma de todos los valores es 6. CV 29 preajustado a este valor de fábrica.

Poco	Función CV 29	Valor
0	Dirección de conducción normal	0
	Dirección de conducción inversa	1
1	14/27 pasos de velocidad	0
	28/128 pasos de velocidad	2
2	Sólo operación digital	0
	Cambio analógico/digital automático	4
4	Pasos de velocidad usando CV2, CV5 y CV6	0
	Características usando CV67-CV94	decimals
5	Dirección corta (CV1, registro 1)	0
	Dirección larga (CV17 y CV18)	32

Programación con un Centro Märklin

Con un centro Märklin se pueden programar todos los CV, pero no leer.

1. Apague y encienda el Centro.
2. Seleccione la dirección del decodificador y encienda la luz.
3. Opere el cambio de dirección 5-8 veces en rápida sucesión con la locomotora parada (paso de velocidad 0), hasta que la luz parpadee.
4. Introducir el número de la CV que se va a programar.
5. Opere brevemente el cambio de dirección. La luz trasera parpadea rápido 4 veces.
6. Introduzca el valor deseado para CV, por ejemplo, una dirección de locomotora.
7. Opere brevemente el cambio de dirección. La luz trasera parpadea lentamente 4 veces. Si se van a programar más CV, repetir los puntos 4-7.

Si se va a terminar la programación, cambie el centro a "STOP" o ajuste la dirección a "80" y opere brevemente el cambio de dirección.

Dado que un centro digital Motorola de Märklin solo acepta entradas de 01 a 80, se debe ingresar el valor "0" ingresando la dirección como "80".

Registro de página para ingresar números de CV superiores a 79

Las direcciones de CV superiores a 79 solo se pueden programar con la ayuda del registro de página, CV66. Si CV66 tiene un valor superior a 0, el contenido de CV66 multiplicado por 64 se agregará a cada dirección ingresada. El valor ingresado debe estar en el rango de 1 a 64. Al salir del modo de programación de Motorola, el registro de página (CV66) se restablece automáticamente a cero.

Ejemplo

Si se va a programar CV82 con un valor de 15, primero se debe programar CV66 con un valor de 1. Posteriormente, se puede programar CV18 con un valor de 15. El decodificador coloca el valor 15 en CV82, que se deriva de multiplicar el contenido de la CV66 (en el ejemplo 1) por 64 (por lo tanto, 64) y luego agregando la dirección CV ingresada (18). Posteriormente CV66

se debe volver a poner a cero para que la siguiente programación se introduzca en el deseado CV

Compensación-Registro para ingresar valores de CV superiores a 79

Los valores de CV superiores a 79 solo se pueden programar con la ayuda del registro de compensación. El registro de compensación es CV65. Si CV65 contiene un valor > 0, entonces todos los siguientes valores programados se calculan multiplicando el contenido de CV65 por 4 y sumando el resultado al valor ingresado.

Ejemplo

Se debe programar la CV49 con un valor de 157, luego se debe programar primero la CV65 con el valor de 25. Posteriormente se puede programar la CV49 con un valor de 57. El decodificador coloca el valor 4 * 25 + 57 en la CV49. Luego, el CV65 debe restablecerse a cero, de modo que los siguientes valores inferiores a 79 no sean erróneos inadvertidamente.

Nota: Al programar CV65 y CV66, se ignoran los contenidos de los registros de desplazamiento y página.

Nota: Si se deja el modo de programación de Motorola, la página y el registro de compensación (CV65, CV 66) se restablecen automáticamente a cero.

Sección de frenado de Märklin

El decodificador reacciona a una sección de freno Märklin (frenos con alimentación analógica en la vía), si CV29 bit 2 y CV49 bit 7 están configurados a 1 (ajuste de fábrica 1 y 0).

Datos técnicos

Direcciones:	1-9999 (dirección DCC larga) 1
máx. consumo de corriente:	A
Salidas de función:	1 A cada uno
Tamaño:	24x20x5,4mm

Fallas de fábrica

El decodificador está preestablecido para la dirección 03, modo de operación de 28 pasos de velocidad y puede ejecutarse o programarse en formato de datos DCC o Motorola. Cambia automáticamente entre ambos formatos. Además, el decodificador puede funcionar en diseños analógicos convencionales con un controlador de CC o CA (sistema Märklin). La tecla de función f3 cambia el modo de maniobra y la tecla de función f4 cambia la inercia de arranque/frenado. Todas las demás teclas de función cambian su salida correspondiente.

Tabla de CVs del Decodificador (Variables de Configuración)

CV	Descripción	Rango de valores	Predeterminado de fábrica
1	dirección locomotora	DCC 1-127, Mot 1-80	3
2	Valor de velocidad mínima	1-63	1
3	Inercia de inicio 1 significa que cada 5 ms la velocidad aumentará en 1 Establece la velocidad máxima interna, por ejemplo, 200 (CV5 = 50 o CV94 = 200) y luego arranca la locomotora de 0 a Fmax en 1 segundo	1-63	2
4	Inercia de frenado (factor de tiempo como CV3)	1-63	2
5	Velocidad máxima (debe ser mayor que CV2)	1-63	48
6	Velocidad media	1-63	24
7	Versión de software (El procesador utilizado se puede actualizar)	-	varía
8	Identificación del fabricante	-	85
13	Funciones especiales en funcionamiento analógico Bit 0 = estado para A1; Bit 1 = A2; Bit 2 = A2; Bit 3 = A3; Bit 4 = A4; Bit 5 = A5;	0-255	0
17 18	dirección larga 17 = byte de orden superior / 18 = byte de orden inferior	1-9999	2000
19	Dirección consistente (Multi-tracción) 0 = La dirección consistente está inactiva Cuando Bit 7 = 1, la dirección de conducción se invierte Entonces el CADR deseado + 128 = dirección de conducción invertida	1-127	0
29	Configuración Estándar DCC Bit 0=0 Sentido de marcha normal Bit 0=1 Sentido de marcha invertido Bit 1=0 14 pasos de velocidad Bit 1=1 28 pasos de velocidad Bit 2/3 no utilizado Bit 4=0 Pasos de velocidad de CV2, CV5 y CV6 Bit 4=1 Lectura de características de CV67 a CV94 Bit 5=0 Dirección corta (CV 1) Bit 5=1 Dirección larga (CV 17/18) Bit 6/7 no utilizado	Valor 0 * 1 0 2 * - 0 * <small>dirección</small> 0 * 32 -	2

CV	Descripción	Rango de valores	Predeterminado de fábrica
33	Asignación de funciones de salidas que se activan con la función de luz en adelante. <div> <div>Bit 0 Salida de luz delantera</div> <div>1 *</div> <div>Bit 1 Salida de luz trasera</div> <div>2</div> <div>Bit 2 Salida de función especial A1 Bit</div> <div>4</div> <div>3 Salida de función especial A2 Bit 4</div> <div>8</div> <div>Salida de función especial A3 Bit 5</div> <div>dieciocho32</div> <div>Salida de función especial A4 Bit 6</div> <div>64</div> <div>Modo de derivación</div> <div>128</div> <div>Bit 7 Inercia de arranque/frenado</div> </div>	0-255	1
34	Asignación de salidas de función que se activan con la función de luz a la inversa. Para la asignación de Bits individuales ver CV 33.	0-63	2
35	Asignación de salidas de función que se activan con la tecla de función especial f1. Para la asignación de Bits individuales ver CV 33.	0-63	4
36	Asignación de salidas de función que se activan con la tecla de función especial f2. Para la asignación de Bits individuales ver CV 33.	0-63	8
37	Asignación de salidas de función que se activan con la tecla de función especial f3. Para la asignación de Bits individuales ver CV 33.	0-63	64
37	Asignación de salidas de función que se activan con la tecla de función especial f4. Para la asignación de Bits individuales ver CV 33.	0-63	128
49	<div> <div>Configuración del decodificador</div> <div>Valor</div> <div>Bit 0=0 Regulación de carga activada</div> <div>0 *</div> <div>Bit 0=1 Regulación de carga</div> <div>1</div> <div>desactivada Bit 1 No utilizado</div> <div>-</div> <div>Bit 2=0 Freno a cero en una sección de freno Bit</div> <div>0 *</div> <div>2=1 Freno al paso de velocidad en CV52</div> <div>4</div> <div>Bit 3=0 Programación SX desactivada</div> <div>0</div> <div>Bit 3=1 Programación SX activada</div> <div>8 "</div> <div>Bit 4=0 Formato de datos Motorola y DCC Bit</div> <div>0 *</div> <div>4=1 Formato de datos Selectrix</div> <div>dieciocho32</div> <div>Bit 5=0 Formato de datos de Motorola desactivado</div> <div>0</div> <div>Bit 5=1 Formato de datos de Motorola activado Bit</div> <div>32 *</div> <div>6=0 No intercambiar salidas de luz Bit 6=1</div> <div>0 *</div> <div>Intercambiar salidas de luz</div> <div>64</div> <div>Bit 7=0 Freno solo con señal de freno</div> <div>0 *</div> <div>Bit 7=1 Freno con tensión analógica</div> <div>128</div> </div> <div> <p>Nota: Cuando el programa Selectrix está habilitado por el Bit 3 o el formato de datos de Motorola por el Bit 5, el decodificador solo puede ser programado por un dispositivo DCC.</p> </div>	0-255	0
50	Atenuación de las salidas de función, Luz delantera y trasera	0-49	25
51	Conmutación entre funcionamiento analógico y digital 1 = solo funcionamiento con CA, 2 = solo funcionamiento con CC, 3 = detección automática	1-3	3
52	Velocidad al final de un tramo de frenado cuando CV49 Bit 3=1 y Bit 7=1	0-255	30
53	Tasa de repetición de regulación de carga (CV49, Bit 0=1) Tasa=Valor * 53us Nota: Si la locomotora no funciona con suavidad, este parámetro se puede cambiar. Los valores válidos están en el rango de 70 a 255.	70-255	150
54	Regulación de carga: valor P	0-255	240
55	Regulación de carga: valor Iplus	0-127	20
56	El valor interno no debe cambiarse	-	12
57	Regulación de carga: valor Iminus	0-127	10
58	<div> <div>Corrección del convertidor AD</div> <div>Valor</div> <div>Bit 0-5 = intervalo de tiempo para el convertidor AD</div> <div>0-63</div> <div>Bit 6 = 0 Rango de medición del convertidor AD para motores de 12</div> <div>0</div> <div>V Bit 6 = 1 Rango de medición del convertidor AD para motores de</div> <div>64</div> <div>24 V Bit 7 = 0 Rango de medición según Bit 6</div> <div>0</div> <div>Bit 7 = 1 Conmutación automática del rango de medición</div> <div>128</div> </div>	0-255	14
59	<div>Restablecer a los valores predeterminados de fábrica.</div> <div>Si este CV se establece en 1, el decodificador se restablece a la configuración de fábrica</div>	0, 1	0
60	Protección contra cortocircuitos (no cambiar) 0 = apagado	0-255	247
61	Monitor de temperatura (No cambiar) 0 = está apagado	0-255	5
62	Operación de lanzadera/parada o Sección de frenado o INDUSI 0 = todo apagado, 1 = INDUSI, 2 = Sección de frenado 3-127 = la mitad del tiempo de espera en segundos (10 = 20 segundos de parada)	0-255	0
63	Registro de compensación para programación de CV con un controlador digital Motorola	0-255	0
64	Registro de página, utilizado en el modo de página DCC	0-255	0
67	Curva de velocidad paso 1	0-255	5
68	Curva de velocidad paso 2	0-255	7
69	Curva de velocidad paso 3	0-255	10
70	Curva de velocidad paso 4	0-255	12
71	Curva de velocidad paso 5	0-255	15
72	Curva de velocidad paso 6	0-255	17
73	Curva de velocidad paso 7	0-255	20
74	Curva de velocidad paso 8	0-255	22
75	Curva de velocidad paso 9	0-255	25
76	Curva de velocidad paso 10	0-255	27
77	Curva de velocidad paso 11	0-255	30
78	Curva de velocidad paso 12	0-255	32
79	Curva de velocidad paso 13	0-255	35
80	Curva de velocidad paso 14	0-255	37
81	Curva de velocidad paso 15	0-255	42
82	Curva de velocidad paso 16	0-255	50

CV	Descripción	Rango de valores	Predeterminado de fábrica
83	Curva de velocidad paso 17	0-255	55
84	Curva de velocidad paso 18	0-255	60
85	Curva de velocidad paso 19	0-255	sesenta y cinco
86	Curva de velocidad paso 20	0-255	70
87	Curva de velocidad paso 21	0-255	75
88	Curva de velocidad paso 22	0-255	80
89	Curva de velocidad paso 23	0-255	85
90	Curva de velocidad paso 24	0-255	90
91	Curva de velocidad paso 25	0-255	95
92	Curva de velocidad paso 26	0-255	100
93	Curva de velocidad paso 27	0-255	105
94	Curva de velocidad paso 28	0-255	110
96	Salidas de funciones especiales A1-A5 en dirección de avance Bit 0 = estado para A1; Bit 1 = A2; Bit 2 = A3; Bit 3 = A4; Bit 5 = A5	0-255	0
97	Salidas de función especial A1-A5 en dirección inversa Bit 0 = estado para A1; Bit 1 = A2; Bit 2 = A3; Bit 3 = A4; Bit 5 = A5	0-255	0
98	A1-A5 tiempo limitado Bit 0 = estado para A1; Bit 1 = A2; Bit 2 = A3; Bit 3 = A4; Bit 5 = A5	0-255	0
99	A tiempo para una función especial en segundos Cuando se activa CV 98	0-255	0
103	Inercia de inicio cuando el retardo se apaga mediante una función especial	0-63	1
104	Freno de inercia para INDUSI y paro de emergencia	0-63	1
109	Asignación de función especial que conmuta A5 (30 = bit de ejecución)	0-28	5
112	Asignación de regulación para las salidas A1-A5 Bit 0 = estado para A1; Bit 1 = A2; Bit 2 = A3; Bit 3 = A4; Bit 5 = A5	0-255	0
113	Regulación de las salidas A1 - A5 (0 = apagado, 63 = 100%)	0-63	32
115	Configuración de la interfaz SUSI 0 = toma SUSI para módulo de sonido 1-4 = enchufe SUSI para transmisor LISSY 68 400. El valor identifica al mismo tiempo la categoría de tren LISSY.	0-4	0

Los valores predeterminados de fábrica se indican con *.

www.uhlenbrock.de

Nuestro sitio web para obtener información sobre Intellibox, lista de precios o lista de distribuidores o varias publicaciones para descargar.

Declaración de garantía

Cada componente se prueba para su funcionalidad completa antes de la distribución. Si surgiera una falla dentro del período de garantía de 2 años, repararemos el componente de forma gratuita previa presentación del comprobante de compra. El reclamo de garantía es nulo si el daño fue causado por un tratamiento inadecuado.

Tenga en cuenta que, de acuerdo con la ley EMV, el componente solo puede instalarse en vehículos que lleven el logotipo CE.

Los nombres comerciales mencionados son marcas registradas de las respectivas empresas.



Nuestros datos de contacto:

¡Estamos disponibles si tiene alguna pregunta!

Internet: Las preguntas frecuentes se pueden encontrar en

Correo electrónico: www.uhlenbrock.de.service@uhlenbrock.de

Línea directa: + 49 (0)2045 8583-27, Miércoles de 16:00 a 18:00 y
Lun - Mar - Jue - Vie de 14:00 a 16:00

De primera calidad + 49 (0)900 1858327 Cuando es urgente....

Línea directa: Lun - Vie 10:00 a 16:00

Servicio: En caso de defecto o avería, envíenos la unidad junto con la factura y una breve descripción de la avería para su reparación.



4 033405 771004

Uhlenbrock Elektronik GmbH
Mercatorstr. 6
D-46244 Fondo de pantalla
Hecho en Alemania



Los dispositivos electrónicos no pertenecen a la basura doméstica

N.º de pieza 77 100